(19)日本国特許庁 (JP)

四公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2000-117534 (P2000-117534A)

テーヤコート*(参考)

(43)公開日 平成12年4月25日(2000.4.25)

(51) Int.CL7 酸剤記号 F I
B 2 3 D 51/10 B 2 3 D 51/10 49/16
B 2 7 B 19/09 B 2 7 B 19/09

審査請求 未請求 請求項の数13 OL (全 6 頁)

(21)出願番号 特顯平11-255701

(22)出顧日 平成11年9月9日(1999.9.9)

(31) 優先権主張番号 09/169398

(32) 優先日 平成10年10月9日(1998.10.9)

(33)優先権主張国 米国(US)

(71)出頭人 598073073

ミルウォーキー エレクトリック ツール

コーポレイション

アメリカ合衆国 ウィスコンシン州

53005 ブルックフィールド ウェスト

リスポン ロード 13135

(72)発明者 ドラゴミル シー マリンコヴィッチ

アメリカ合衆国 ウィスコンシン州

53007 パトラー ピーオーボックス 129

(74)代理人 100059959

弁理士 中村 稔 (外9名)

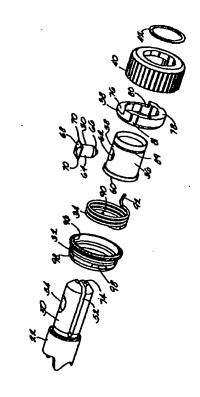
最終頁に続く

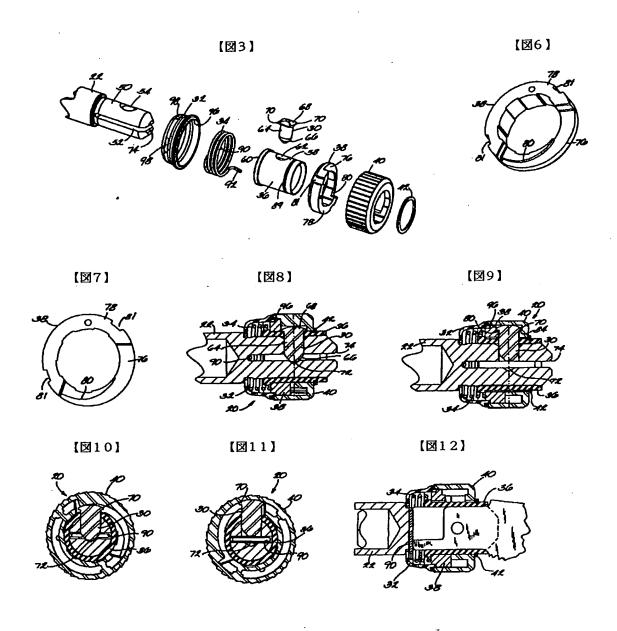
(54) 【発明の名称】 キーなしプレードクランプ機構

(57)【要約】

【課題】 製造が容易で、使用が簡単で、しかも長 持ちする、キーなしブレードクランプを提供する。

【解決手段】 往復工具(例えば、往復鋸)(44)が、ハウ ジングと、ハウジング内に往復運動可能に取付けられ且 つ鋸刃(24)を受入れるようになっている端部(50)を有す るスピンドル(22)と、スピンドル(22)に連結され且つ鋸 刃(24)をスピンドル(22)に取付けるようになっているブ レードクランプ機構(20)と、を有する。ブレードクラン プ機構(20)は、スピンドルの端部(50)に取付けられ且つ 係合位置と非係合位置の間でスピンドル(22)に対して移 動することのできる作動部材(38,40)と、作動部材(38,4 0)と作動可能に関連し且つ鋸刃(24)をスピンドル(22)に 係止する係止位置と鋸刃(24)を解放する非係止位置の間 でスピンドル(22)に対して移動可能である係止部材(30) と、を含む。非係合位置から係合位置への作動部材(38, 40)の移動により、係止部材(30)を非係止位置から係止 位置に強制的に移動させ、係合位置から非係合位置への 作動部材(38,40)の移動により、係止部材(30)を係止位 置から非係止位置に強制的に移動させる。





フロントページの続き

(72)発明者 ロジャー ディーン ナイツェル アメリカ合衆国 ウィスコンシン州 53153 ノース プレアリー カリン ドライヴ 306

【特許請求の範囲】

【請求項1】 ハウジングと、

前記ハウジング内に往復運動可能に取付けられ、且つ鋸 刃を受入れるようになっている端部を有するスピンドル

1

前記スピンドルに連結され、且つ鋸刃を前記スピンドル に取付けるようになっているブレードクランプ機構と、 を有し、該ブレードクランプ機構は、

前記スピンドルの端部に取付けられ、且つ係合位置と非 係合位置の間で前記スピンドルに対して移動することの 10 できる作動部材と、

前記作動部材と作動的に関連し、且つ鋸刃を前記スピン ドルに係止する係止位置と鋸刃を解放する非係止位置の 間で前記スピンドルに対して移動可能である係止部材 と、を含み、非係合位置から係合位置までの前記作動部 材の移動により、前記係止部材を非係止位置から係止位 置まで強制的に移動させ、係合位置から非係合位置まで の前記作動部材の移動により、前記係止部材を係止位置 から非係止位置まで強制的に移動させる、往復工具。

【請求項2】 前記作動部材は外カム面と内カム面とを 20 含み、前記係止部材は、前記外カム面によって駆動され るようになっている外従動面と、前記内カム面によって 駆動されるようになっている内従動面とを含む、請求項 1に記載の往復鋸。

【請求項3】 前記スピンドルは軸線方向を定め、前 記内カム面は前部分と、該前部分から軸線方向に間隔を 隔てた後部分とを含む、請求項2に記載の往復鋸。

【請求項4】 前記係止部材は前記前部分と前記後部 分との間に位置決めされる、請求項3に記載の往復鋸。

前記係止部材は、前記内カム面に係合 30 【請求項5】 するようになっているショルダー部分を含む、請求項2 に記載の往復鋸。

【請求項6】 前記作動部材は、前記作動部材を把持 し且つそれを非係合位置に向って移動させるのを容易に する一方向パターンを有する外側把持面を含む、請求項 1に記載の往復鋸。

【請求項7】 前記スピンドルは開口を含み、前記係 止部材は、

前記開口内に摺動自在に位置決めされた本体部分と、 前記本体部分の端にあり、横断面が前記本体部分よりも 40 大きいヘッド部分と、を含む、請求項1に記載の往復 鋸.

【請求項8】 前記本体部分は横断面がほぼ丸く、前 記ヘッド部分は横断面がほぼ正方形である、請求項7に 記載の往復鋸。

【請求項9】 スピンドルと、該スピンドルの端部に 移動可能に取付けられた作動部材及び該作動部材と作動 的に関連した係止部材を含むブレードクランプ機構と、 を有する往復鋸に鋸刃を挿入する方法であって、

前記作動部材を係合位置に、前記係止部材を係止位置に 50 レードクランプの要望が今でもある。

して鋸を準備する段階と、

前記作動部材を非係合位置に移動させる段階と、

該移動段階中、前記作動部材を前記係止部材と接触さ せ、それにより、前記係止部材を非係止位置まで強制的 に移動させる段階と、

鋸刃をスピンドルに挿入する段階と、

前記作動部材を係合位置に戻す段階と、

前記作動部材を強制的に前記係止部材に接触させ、前記 係止部材を係止位置に強制的に移動させ且つ鋸刃と係合 させる段階、とからなる前記方法。

【請求項10】 前記作動部材を移動させる段階は前記 作動部材を回転させる段階を含む、請求項9に記載の鋸 刃を挿入する方法。

【請求項11】 前記作動部材はカム面を含み、前記接 触させる段階は、前記カム面と前記係止部材とを係合さ せる段階を含む、請求項9に記載の鋸刃を挿入する方 法。

【請求項12】 前記係止部材は本体部分と本体部分よ りも大きいヘッド部分とを含み、前記係合段階はカム面 をヘッド部分と係合させる段階を含む、請求項11に記 載の鋸刃を挿入する方法.

【請求項13】 鋸刃は開口を含み、前記強制的に接触 させ且つ移動させる段階は、前記係止部材を前記開口に 挿入する段階を含む、請求項9に記載の鋸刃を挿入する 方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は往復鋸に関し、更に 詳細には、鋸刃(saw blade)を迅速且つ容易に交換し且 つ往復鋸のスピンドルに固着するための、キーなしブレ ードクランプに関する。

[0002]

【従来の技術及び発明が解決しようとする課題】電気式 往復鋸のような手持ち式の往復工具が、異なる材料を切 断するのに必要であるような、又摩耗或いは損傷したブ レードの交換に必要であるような、異なる切断刃の使用 を可能にする取外し可能なブレードを含む。これは、ブ レードを工具に正確に且つしっかりと連結させると共に 迅速なブレードの交換を可能にするブレード取付け装置 を要求する。典型的には、ブレード取付け装置は、ブレ ードを交換し且つ固着するために、アレンレンチ又は特 殊キーのような工具を必要とする。これは遅くて、しば しば難しい方法である。

【0003】 最近、工具を必要としないブレードクラン アが開発された。これらのクランプは、普通、キーなし ブレードクランプと呼ばれている。多くの既存のキーな しブレードクランプが、工具を必要とする標準のブレー ドクランプに優る多大な改善であるにもかかわらず、製 造が容易、使用が簡単、しかも長持ちする、キーなしブ

[0004]

【課題を解決するための手段】本発明は、ハウジング と、ハウジング内に往復運動可能に取付けられ且つ鋸刃 を受入れるようになっている端部を有するスピンドル と、スピンドルに連結され且つ鋸刃をスピンドルに取付 けるようになっているブレードクランプ機構とを有する 往復工具(例えば、往復鋸)を提供する。ブレードクラン ア機構は、スピンドルの端部に取付けられ且つ係合位置 と非係合位置の間でスピンドルに対して移動することの できる作動部材と、作動部材と作動可能に関連し且つ鋸 10 刃をスピンドルに係止する係止位置と鋸刃を解放する非 係止位置の間でスピンドルに対して移動可能である係止 部材とを含む、非係合位置から係合位置への作動部材の 移動により、係止部材を非係止位置から係止位置に強制 的に移動させ、係合位置から非係合位置への作動部材の 移動により、係止部材を係止位置から非係止位置に強制 的に移動させる。非係止位置への係止部材の強制的な移 動によって、係止部材は鋸刃のじゃまにならない所に少 なくとも部分的に移動され、それにより、係止部材と鋸 刃との間の干渉を減少させる.

3

【0005】1つの実施形態では、作動部材は外カム面 と内カム面とを含み、係止部材は外カム面によって駆動 されるようになっている外従動面と、内カム面によって 駆動されるようになっている内従動面(例えば、ショル ダー部分)とを含む、好ましくは、内カム面は前部分 と、前部分から軸線方向に間隔を隔てた後部分とを含 む。この状態では、係止部材は前部分と後部分との間に 位置決めされる.

【0006】本発明は又、スピンドルと、スピンドルに 連結され、且つ、スピンドルの端部に移動可能に取付け 30 られた作動部材及び該作動部材と作動的に関連した係止 部材を含むブレードクランプ機構と、を有する往復鋸に 鋸刃を挿入する方法を提供する。本発明の方法は、作動 部材を係合位置にし且つ係止部材を係止位置にして鋸を 準備する段階、作動部材を非係合位置に移動させ(例え ば、回転させ)る段階、移動段階中、作動部材を係止部 。 材と接触させ、それにより、係止部材を非係止位置に強 制的に移動させる段階、鋸刃をスピンドルに挿入する段 階、作動部材を係合位置に戻す段階、及び作動部材を係 止部材に強制的に接触させ、作動部材が係止部材を係止 位置に強制的に移動させて鋸刃と係合させる段階、とか らなる。

【0007】1つの実施形態では、作動部材はカム面を 含み、前記作動部材を接触させる段階は、カム面を係止 部材と係合させる段階を含む。好ましくは、係止部材は 本体部分と、本体部分よりも大きいヘッド部分とを含 み、前記カム面を係合させる段階は、カム面をヘッド部 分と係合させる段階を含む。

[0008]

発明を具体化する、キーなしブレードクランプ機構20 を図示する。図示したクランプ機構20を、往復可能な スピンドル22に取付けた状態で示し、図2及び8乃至 11では、主部分26及び中子(tang)28を有する鋸刃 24に係合した状態で示す。簡単に言えば、ブレードク ランプ機構20は、ピン30、ばねカバー32、ばね3 4、スリーブ36、後カム部材38、前カム部材40、 及びリテーナクリップ42を含む。

【0009】スピンドル22は往復鋸44の本体内に往 復可能に取付けられるようになっている。 駆動部分46 が、当該技術で一般的に知られているように、揺動板4 8によって駆動されるようになっている(図1及び2)。 スピンドル22は、鋸刃24を受入れるように寸法決め されたスロット52を有するスピンドル先端部50と、 スピンドル先端部50の外面からスロット52まで横方 向に延びる先端部オリフィス54とを含む(図3)。圧縮 ばね56(図1)が、スピンドル22を往復鋸の本体に対 して延び位置の方に付勢するために設けられる。

【0010】スリーブ36はスピンドル先端部50の周 りに位置決めされ、円筒形本体部分58とフランジ60 20 とを含む(図3及び8乃至11)。本体部分58の内径は スピンドル先端部50を受入れるように寸法決めされ る。本体部分58は、スピンドルのオリフィス54と整 列させたスリーブオリフィス62を含む。

【0011】ピン30はスリーブオリフィス62及び先 端部オリフィス54内に摺動自在に位置決めされる。図 8を詳細に参照すれば、ピン30は円柱形部分64と、 外面が円柱形部分64の外面に対して約45°に傾斜し た円錐形部分66とを含む。ピン30はヘッド部分68 を更に含み、ヘッド部分68は、以下に更に詳細に説明 するように、ピン30を持上げるのを容易にするショル ダー70を構成する。ヘッド部分68は横断面が正方形 である(図3)。 図8乃至11に示すように、 スピンドル 22は、ピン30がスロット52を貫ぬいて延びたらピ ン30の端部を受入れるようになっている凹部の形態の ドリル先端部72を更に含む。これは、例えば、ピン3 0が比較的薄い鋸刃24に係合するときに起こる。

【0012】図2、8及び9に示すように、スピンドル 先端部50はスリーブ36の端を越えて軸線方向に延び る。これは、鋸刃24、特に中子28の前方に追加の支 持を与え、その結果、鋸刃の破損を減少させると考えら れる。加えて、スピンドル先端部50は面取り又は丸み を付けた先端74を含む(図8及び9)。面取り又は丸み を付けた先端74も、鋸刃の破損を減少させると考えら ns.

【0013】後カム部材38はスリーブ36の上に回転 可能に位置決めされる。スリーブ36のフランジ60は 後ろ方向の後カム部材38の軸線方向移動を制限する。 図3、6及び7を参照すれば、後カム部材38はベース 【発明の実施の形態】図1乃至3及び8乃至11は、本 50 部分76、隆起部分78、及び後カム面80を含む。後 カム面80は、以下に、より詳細に説明するように、後 カム面80がピン30のショルダー70に係合するとき に内カム面として作用するように位置決めされ、それに より、半径方向外方へのピン30の移動を容易にする。 スロット81が後カム部材38の外径に形成される。

5

【0014】前カム部材40(図4及び5)は、スリーブ 36の上に回転可能に位置決めされ、且つ後カム部材3 8と係合している。これに関して、後カム部材38の隆 起部分78は、スロット81が前カム部材40の内径に 形成されたスプライン82に係合するように前カム部材 10 40内に位置決めざれる。前カム部材40は、後カム面 80と軸線方向に間隔を隔てて向い合った関係をなす前 カム面84を含む。後カム面80と同様に、前カム面8 4は、それがピン30のショルダー70に係合するとき に内カム面として作用するように位置決めされ、それに より、半径方向外方へのピン30の移動を容易にする。 前カム面84及び後カム面80はピン30に平衡力を与 える(図9)。

【0015】前カム部材40は、ピン30から半径方向 外方に位置決めされた外カム面86を更に含む。外カム 20 面86は、以下に更に詳細に説明するように、ピン30 と協働して、ピン30をスロット52に向って内方に選 択的に移動させて、ピン30を鋸刃24に係合させる。 外カム面86は、ヘッド部分68の外面を内カム面8 0、84と同じ速度で半径方向にカム運動させて、ピン 30の円滑な移動を容易にする。

【0016】前カム部材40は、回転方向に一方向パタ ーンを有する外側把持面87を備える(図4、5、10 及び11)。即ち、把持面87のパターンは、一方向に 回転させようとするとき、反対方向に回転させようとす 30 るときに比べてより大きい摩擦を使用者の手に与える。 例えば、図示した実施形態では、パターンは異なるラン プ角度を有する一連の繰返しランプを伴う。この実施形 態では、クランプ機構20を静止の係合状態から解放状 態に回転させるときに遭遇する摩擦は、使用者がクラン プ機構20を反対方向に回転させようとしたら遭遇する であろう摩擦よりも大きい。この特徴は、クランプ機構 を間違った方向に無理やり回すことによって引き起こさ れる損傷の機会を減らすのに役立つ。

89に係合して、スピンドル先端部50の先端に取付け られた全体の組立クランプ機構20を保持する(図3、 8及び9)。

【0018】後カム部材38及び前カム部材40は、ピ ン30がスロット52に向って押された係合位置(図8 及び10)とピン30がスロット52から押し離された 非係合位置(図9及び11)との間でスピンドル22に対 して集合的に回転できる。この仕方では、後カム部材3 8及び前カム部材40は、係止部材を構成するピン30 と作動的に関連する作動部材の実施形態を構成する。

【0019】ばね34(図3及び8乃至11)は後カム部 材38の後部に位置決めされる。ばね34はスロット5 2内に位置決めされる後期90と、後カム部材38のオ リフィス94内に位置決めされる前脚92とを含む。そ れにより、ばね34はブレードクランプ機構20を付勢 するために後カム部材38と相互連結される。ばね34 は付勢部材の実施形態を構成し、作動部材(例えば、後 カム部材38及び前カム部材40)を係合位置に向って 付勢するように位置決めされる。

【0020】ばねカバー32(図3及び8乃至11)はス ピンドル先端部50の上に回転可能に位置決めされる。 ばねカバー32はばね34の相当な部分を取り囲み、そ れにより、外側の汚染物がばねに入らないようにし、ば ねの作用に影響を与えないようにする。鋸によって飛ば された材料の小片のような、ばねのコイル間の汚染物は ばねの正確な作動を妨げることがある。 ばねカバー32 は、前カム部材40の内縁に嵌る前リップ96を含む。 ばねカバー32は、静止状態からのクランプ機構20の 正しい回転方向を指示した印(例えば矢印98)を更に含 むのが良い。

【0021】鋸刃24は、中子28から主部分26への 移行部を形成する2つのショルダー部分100(図12) を含む。鋸刃24をスロット52に挿入するとき、ショ ルダー部分100は2箇所でスリーブ36に係合する。 鋸刃24は孔102を更に含み、ピン30がこの孔に挿 入されて、鋸刃24の係合を容易にする。

【0022】操作の際、鋸刃を挿入する前、後カム部材 38及び前カム部材40は、通常、ばね34の付勢作用 のため係合位置にある。鋸刃24を挿入するために、使 用者がカム部材38、40に触れて、それを解放位置ま で回転させると、カム部材38、40は内カム面をピン 30のショルダーと係合させ、ピン30をスロット52 の外に強制的に移動させる。次いで、鋸刃24の中子2 8を、鋸刃24のショルダー部分100がスリーブ36 に接触するまでスロット52に挿入する。次いで、後カ ム部材38及び前カム部材40を、ばね34の付勢力の ため係合位置まで戻り回転させる。解放位置から係合位 置まで移動するとき、前カム部材40の外カム面86は ピン30を鋸刃24の孔102の中に強制的に移動さ 【0017】リテーナクリップ42はスリーブ36の溝 40 せ、それにより、鋸刃24をクランプ機構20によって しっかりとクランプさせる。

> 【0023】後カム部材38及び前カム無部材40をば ね34の付勢力に逆らって回転させることによって、鋸 刃24を解放する。これはピン30をスロット52の外 に強制的に移動させ、それにより、鋸刃24をスロット 52から引き抜くことを可能にする。

【0024】本発明の前述の説明は例示及び説明の目的 で行った。その上、前述の説明は、本発明をここに開示 した形態に限るつもりのものではない。その結果、上の 50 教示と同一基準の変形例、変更例、及び関連技術の技能

又は知識は、本発明の範囲内にある。その上、ここで説 明した実施形態は、本発明を実施するのに知られている 最良の形態を説明するものであり、他の当業者が本発明 をそのような或いはその他の実施形態で利用し、且つ本 発明の特定の応用又は用途によって必要とされる種々の 変更と共に前記実施形態で利用できるようにするもので ある。特許請求の範囲は変形の実施形態を従来技術によ って許される範囲まで含むものと解釈すべきである。

7

【図面の簡単な説明】

【図1】	本発明を具体化する往復鋸の、	部分断面侧
面図である。	•	

【図2】 図1のスピンドル及びブレードクランプ機 構の側面図である。

【図3】 図2のスピンドル及びブレードクランプ機 構の拡大した組立斜視図である。

【図4】 図2のクランプ機構の前カム部材の斜視図 である。

【図5】 前カム部材の背面図である。

図2のクランプ機構の後カム部材の斜視図 【図6】

である。

【図7】 後カム部材の正面図である.

クランプ機構を係合させた、図3の線8-【図8】

8における軸線方向横断面図である。

【図9】 クランプ機構を外した、図8の横断面図で ある。

【図10】 クランプ機構を係合させた、図3の線10 -10における横方向横断面図である。

【図11】 クランプ機構を外した、図10の横断面図 である。

【図12】 線12-12における横断面図である。 【符号の説明】

20	ブレードクランプ機構

10 22 スピンドル

24 鋸刃

30 ピン

38 後カム部材

前力ム部材 40

44 往復鋸

50 先端部

64 円柱形部分

68 ヘッド部分

70 ショルダー

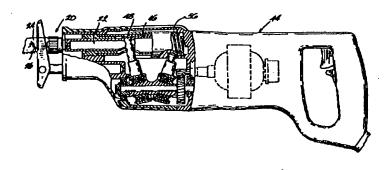
20 80 内カム面

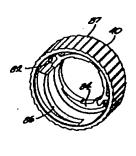
> 84 内カム面

86 外カム面

外側把持面 87

【図4】 【図1】





【図5】

